

Seminararbeit

# Hironaka Zerlegung

Erkan Gür

Universität Bremen  
Fachbereich Mathematik

Gutachter: Prof. Dr. Jens Gamst

Datum: 23.05.05

Kurze Einführung: Cohen Macaulay & Hironaka Zerlegung

---

**Definition 1.** Sei  $R = R_0 \oplus R_1 \oplus R_2 \oplus \dots$  eine graduierte  $\mathbb{C}$ -Algebra der Dimension  $n$ . Ein System  $(\theta_1, \dots, \theta_n)$  von homogenen Elementen positiven Grades aus  $R$  heißt homogenes Parametersystem, wenn  $R$  ein endlich erzeugter  $\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$ -Modul ist.

Bemerkung: Insbesondere sind dann  $\theta_1, \dots, \theta_n$  algebraisch unabhängig.

**Theorem 2.** Sei  $R$  eine graduierte  $\mathbb{C}$ -Algebra der Dimension  $n$ . Dann sind die folgenden beiden Bedingungen äquivalent:

a) Es gibt ein homogenes Parametersystem  $\theta_1, \dots, \theta_n$ , so daß  $R$  ein endlich erzeugter *freier*  $\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$ -Modul ist. D. h. es existieren homogene Elemente  $\eta_1, \dots, \eta_t \in R$ , so daß gilt:

$$R = \bigoplus_{i=1}^t \eta_i \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n] \quad (*)$$

b) Der Ring  $R$  ist für jedes homogene Parametersystem  $\phi_1, \dots, \phi_n$  von  $R$  ein endlich erzeugter freier  $\mathbb{C}[\phi_1, \dots, \phi_n]$ -Modul.

Die Elemente  $\eta_1, \dots, \eta_t$  geben eine Darstellung  $(*)$  genau dann, wenn sie eine Basis des  $\mathbb{C}$ -Vektorraums  $R/\langle \theta_1, \dots, \theta_n \rangle$  liefern.

Beweis: siehe B. Sturmfels, Seite 38f., Theorem 2.3.1.

Eine graduierte  $\mathbb{C}$ -Algebra  $R$ , welche die Bedingungen a) und b) aus Theorem 2 erfüllt, nennt man eine Cohen-Macaulay-Algebra (CM-Algebra). Die Zerlegung (\*) heißt Hironaka-Zerlegung einer Cohen-Macaulay-Algebra. Die folgende Formel ist eine direkte Konsequenz der Berechnung der Hilbertreihe für graduierte Polynomringe:

**Korollar 3.** Sei  $R$  eine  $n$ - dimensionale graduierte Cohen-Macaulay-Algebra mit Hironaka-Zerlegung (\*). Für die Hilbertreihe von  $R$  folgt dann:

$$\begin{aligned}
H(R, z) &= H\left(\bigoplus_{i=1}^t \eta_i \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n], z\right) \\
&= H\left(\eta_1 \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n] \oplus \dots \oplus \eta_t \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n], z\right) \\
&= \sum_{d \geq 0} \dim_{\mathbb{C}}\left(\eta_1 \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_d\right) z^d + \sum_{d \geq 0} \dim_{\mathbb{C}}\left(\eta_2 \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_d\right) z^d \\
&\quad + \dots + \sum_{d \geq 0} \dim_{\mathbb{C}}\left(\eta_t \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_d\right) z^d \\
&= \sum_{d \geq \eta_1} \dim_{\mathbb{C}}\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_{d - \deg \eta_1}\right) z^d + \sum_{d \geq \eta_2} \dim_{\mathbb{C}}\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_{d - \deg \eta_2}\right) z^d \\
&\quad + \dots + \sum_{d \geq \eta_t} \dim_{\mathbb{C}}\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_{d - \deg \eta_t}\right) z^d \\
&= \sum_{d \geq 0} \dim_{\mathbb{C}}\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_d\right) z^{d + \deg \eta_1} + \sum_{d \geq 0} \dim_{\mathbb{C}}\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_d\right) z^{d + \deg \eta_2} \\
&\quad + \dots + \sum_{d \geq 0} \dim_{\mathbb{C}}\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_d\right) z^{d + \deg \eta_t} \\
&= \sum_{d \geq 0} \dim_{\mathbb{C}}\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]_d z^d\right) \left(z^{\deg \eta_1} + \dots + z^{\deg \eta_t}\right) \\
&= H\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n], z\right) \left(z^{\deg \eta_1} + \dots + z^{\deg \eta_t}\right)
\end{aligned}$$

Wir haben gesehen:  $H\left(\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n], z\right) = \frac{1}{\prod_{j=1}^n (1 - z^{\deg \theta_j})}$ , also folgt

$$H(R, z) = \frac{\sum_{i=1}^t z^{\deg \eta_i}}{\prod_{j=1}^n (1 - z^{\deg \theta_j})}$$

□

**Theorem 4.** (Hochster und Eagon). Der Invariantenring  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  einer endlichen Matrixgruppe  $\Gamma \subset GL(\mathbb{C}^n)$  ist eine Cohen-Macaulay-Algebra.

Beweis: Der Reynolds Operator  $*$  hat folgende Eigenschaften:

- i)  $*$  ist  $\mathbb{C}$ -linear
- ii)  $*(\mathbb{C}[x]) = \mathbb{C}[x]^\Gamma$
- iii)  $*|_{\mathbb{C}[x]^\Gamma} = id_{\mathbb{C}[x]^\Gamma}$

d.h. der Reynolds Operator ist ein Projektionsoperator. Also gilt:

$\mathbb{C}[x] = im(*) + ker(*) = \mathbb{C}[x]^\Gamma \oplus U$  mit  $U := \{f \in \mathbb{C}[x] \mid f^* = 0\} = ker(*)$  und  $\mathbb{C}[x]^\Gamma := \{f \in \mathbb{C}[x] \mid f = f^*\} = im(*)$ .  $U$  ist die Menge aller Polynome, die mit dem Reynolds Operator auf die Null abgebildet werden.

Betrachte nun den Polynomring  $\mathbb{C}[x]$  als ein  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$ -Modul.  $\mathbb{C}[x]$  ist modulendlich über  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  (siehe Endlichkeitsbeweise). Da  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  eine  $\mathbb{C}$ -Algebra ist,  $\mathbb{C}$  ein Körper und  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  endlich erzeugt ist (nach dem Hilbertschen Endlichkeitssatz), gibt es nach dem Noetherschen Normalisierungslemma algebraisch unabhängige Elemente  $\theta_1, \dots, \theta_n \in \mathbb{C}[x]^\Gamma$  über  $\mathbb{C}$ , so dass  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  modulendlich über  $\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n] \subset \mathbb{C}[x]^\Gamma$  ist. Somit folgt, daß auch  $\mathbb{C}[x]$  modulendlich über  $\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$  ist. Also ist  $\theta_1, \dots, \theta_n$  ein homogenes Parametersystem für  $\mathbb{C}[x]$ .

Da wir beweisen wollen, daß der Polynomring  $\mathbb{C}[x]$  für das homogene Parametersystem  $\theta_1, \dots, \theta_n$  eine Cohen-Macaulay-Algebra ist, bleibt die Freiheit noch zu zeigen.

$\mathbb{C}[x]$  ist in natürlicher Weise ein endlich erzeugter freier Modul über sich selbst. Betrachte die Koordinatenfunktionen  $x_1, \dots, x_n$  als homogenes Parametersystem für den Polynomring  $\mathbb{C}[x]$ , dann ist  $\mathbb{C}[x]$  eine Cohen-Macaulay-Algebra. Nach Theorem 2 " $(a) \Rightarrow (b)$ " ist  $\mathbb{C}[x]$  also auch ein endlich erzeugter freier  $\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$ -Modul.

Aus der Modul Zerlegung  $\mathbb{C}[x] = \mathbb{C}[x]^\Gamma \oplus U$  erhalten wir eine endlichdimensionale  $\mathbb{C}$ -Vektorraum Zerlegung:

$$\mathbb{C}[x] / \langle \theta_1, \dots, \theta_n \rangle = \mathbb{C}[x]^\Gamma / \langle \theta_1, \dots, \theta_n \rangle \oplus U / (\theta_1 U + \dots + \theta_n U)$$

durch die Abbildung:

$$f + \sum h_i \theta_i \mapsto f^* + \sum h_i^* \theta_i + (f - f^*) + \sum (h_i - h_i^*) \theta_i$$

Jeder endlichdimensionale Vektorraum besitzt auch eine endliche Basis. Wir können daher eine homogene  $\mathbb{C}$ -Basis  $\bar{\eta}_1, \dots, \bar{\eta}_i, \bar{\eta}_{i+1}, \dots, \bar{\eta}_s$  für  $\mathbb{C}[x] / \langle \theta_1, \dots, \theta_n \rangle$  wählen, so daß  $\bar{\eta}_1, \dots, \bar{\eta}_i$  eine

$\mathbb{C}$ -Basis für  $\mathbb{C}[x]^\Gamma / \langle \theta_1, \dots, \theta_n \rangle$  ist und  $\bar{\eta}_{t+1}, \dots, \bar{\eta}_s$  eine  $\mathbb{C}$ -Basis für  $U / (\theta_1 U + \dots + \theta_n U)$ .

Nehme  $\bar{\eta}_1, \dots, \bar{\eta}_t$  als Bilder homogener Elemente  $\eta_1, \dots, \eta_t$  in  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  und  $\bar{\eta}_{t+1}, \dots, \bar{\eta}_s$  als Bilder homogener Elemente  $\eta_{t+1}, \dots, \eta_s$  in  $U$ . Nach der Kennzeichnung in Theorem 2 gilt

$\mathbb{C}[x] = \bigoplus_{i=1}^s \eta_i \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$ . Dies impliziert die gewünschte Hironaka-Zerlegung  $\mathbb{C}[x]^\Gamma = \bigoplus_{i=1}^t \eta_i \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$ , somit ist der Invariantenring  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  eine Cohen-Macaulay-Algebra. □

Im Folgendem werden wir sehen, daß die Hironaka-Zerlegung  $\mathbb{C}[x]^\Gamma = \bigoplus_{i=1}^t \eta_i \mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$  eine gute Möglichkeit ist, um den Invariantenring einer endlichen Matrixgruppe  $\Gamma$  darzustellen. Insbesondere ist  $\{\theta_1, \dots, \theta_n, \eta_1, \dots, \eta_t\}$  eine Menge fundamentaler Invarianten für  $\Gamma$ . Die Polynome  $\theta_i$  aus dem homogenen Parametersystem werden Primärinvarianten genannt, während die  $\eta_j$  Sekundärinvarianten genannt werden. Wir bezeichnen die jeweiligen Grade mit  $d_i := \deg(\theta_i)$  und  $e_j := \deg(\eta_j)$ .

Beachte, daß für eine gegebene Gruppe  $\Gamma$  viele unterschiedliche Hironaka Zerlegungen existieren. Auch die Grade der primären und sekundären Invarianten sind nicht eindeutig bestimmt. Denn mit  $\{\theta_1, \dots, \theta_n\}$  ist auch  $\{\theta_1^{\alpha_1}, \dots, \theta_n^{\alpha_n}\}$  eine Menge von Primärinvarianten.

**Beispiel:** Sei  $\Gamma = \{1\} \subset GL(\mathbb{C}^1)$ , dann gilt:

$$\mathbb{C}[x]^\Gamma = \mathbb{C}[x] = \mathbb{C}[x^2] \oplus x\mathbb{C}[x^2] = \mathbb{C}[x^3] \oplus x\mathbb{C}[x^3] \oplus x^2\mathbb{C}[x^3] = \dots$$

Aber es gibt doch eine gewisse Eindeutigkeitseigenschaft: Nehmen wir an, daß wir bereits die Grade  $d_i, i=1, \dots, n$  der Primärinvarianten kennen. Dann kann die Anzahl  $t$  der Sekundärinvarianten mit einer Formel explizit berechnet werden. Aus dem Beweis zu Theorem 4 geht hervor, daß die ganze Zahl  $t$  dem Rang des Invariantenrings  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  als freier  $\mathbb{C}[\theta_1, \dots, \theta_n]$ -Modul entspricht. Auch die Grade  $e_1, \dots, e_t$  der Sekundärinvarianten sind durch die Zahlen  $d_1, \dots, d_n$  eindeutig bestimmt.

**Proposition 5.** Seien  $d_1, d_2, \dots, d_n$  die Grade der Primärinvarianten einer Matrixgruppe  $\Gamma$ . Dann gilt:

a) Die Anzahl der Sekundärinvarianten ist  $t = \frac{d_1 d_2 \dots d_n}{|\Gamma|}$ ,

b) Die Grade (mit Vielfachheiten) der Sekundärinvarianten sind die Exponenten der

erzeugenden Funktion  $\underbrace{\Phi_\Gamma(z)}_{\text{Molienreihe des Invariantenrings}} \cdot \prod_{j=1}^n (1 - z^{d_j}) = z^{e_1} + z^{e_2} + \dots + z^{e_t}$ .

Beweis: Da wir wissen, daß der Invariantenring eine Cohen-Macaulay-Algebra ist, können wir die Molienreihe des Invariantenrings  $\mathbb{C}[x]^\Gamma$  mit der Formel für die Hilbertreihe einer Cohen-Macaulay-Algebra aus Korollar 3 gleichsetzen:

$$\frac{1}{|\Gamma|} \sum_{\pi \in \Gamma} \frac{1}{\det(id - z\pi)} = \frac{\sum_{i=1}^t z^{e_i}}{\prod_{j=1}^n (1 - z^{d_j})}. \quad (5.1)$$

Multiplizieren wir beide Seiten von (5.1) mit  $(1-z)^n$ , so erhalten wir

$$\frac{1}{|\Gamma|} \sum_{\pi \in \Gamma} \frac{(1-z)^n}{\det(id - z\pi)} = \frac{\sum_{i=1}^t z^{e_i} (1-z)^n}{\prod_{j=1}^n (1 - z^{d_j})} = \frac{\sum_{i=1}^t z^{e_i} \overbrace{(1-z)(1-z)\dots(1-z)}^{n\text{-mal}}}{\underbrace{(1-z^{d_1})(1-z^{d_2})\dots(1-z^{d_n})}_{n\text{-mal}}}$$

Mit  $\frac{(1-z)}{(1-z^{d_i})} = \frac{1}{(1+z+z^2+\dots+z^{d_i-1})}$ ,  $i=1, \dots, n$  folgt dann:

$$\begin{aligned} &= \frac{\sum_{i=1}^t z^{e_i}}{(1+z+z^2+\dots+z^{d_1-1})\dots(1+z+z^2+\dots+z^{d_n-1})} \\ &= \frac{\sum_{i=1}^t z^{e_i}}{\prod_{j=1}^n (1+z+z^2+\dots+z^{d_j-1})}. \end{aligned} \quad (5.2)$$

Konvergiere nun in (5.2)  $z \mapsto 1$ . Der Ausdruck  $\frac{(1-z)^n}{\det(id - z\pi)}$  konvergiert gegen 0, bis auf den Summanden, wo  $\pi$  das Einselement ist. Für diesen Summanden erhalten wir 1, und daher konvergiert die linke Seite der Gleichung (5.2) gegen  $\frac{1}{|\Gamma|}$ . Auf der rechten Seite erhalten wir

$\frac{t}{d_1 d_2 \dots d_n}$ . Damit gilt  $\frac{1}{|\Gamma|} = \frac{t}{d_1 d_2 \dots d_n}$ , also  $t = \frac{d_1 d_2 \dots d_n}{|\Gamma|}$ , dies beweist Aussage a).

Aussage b) folgt direkt aus der Formel für die Hilbertreihe. □

**Beispiel:** Betrachte die Matrixgruppe

$$\Gamma = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \right\} \subset GL(\mathbb{C}^3)$$

Da  $\Gamma$  von der Matrix  $\begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$  erzeugt wird, handelt es sich hierbei um eine 3-Dimensionale Darstellung einer zyklischen Gruppe der Ordnung 4.

Nach dem Satz von Molien hat der Invariantenring die Hilbertreihe

$$\begin{aligned} \Phi_{\Gamma}(z) &= \frac{1}{4} \left[ \frac{1}{\begin{vmatrix} 1-z & 0 & 0 \\ 0 & 1-z & 0 \\ 0 & 0 & 1-z \end{vmatrix}} + \frac{1}{\begin{vmatrix} 1 & -z & 0 \\ z & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1+z \end{vmatrix}} + \frac{1}{\begin{vmatrix} 1+z & 0 & 0 \\ 0 & 1+z & 0 \\ 0 & 0 & 1-z \end{vmatrix}} + \frac{1}{\begin{vmatrix} 1 & z & 0 \\ -z & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1+z \end{vmatrix}} \right] \\ &= \frac{1}{4} \left[ \frac{1}{(1-z)^3} + \frac{1}{(1+z)(1+z^2)} + \frac{1}{(1+z)^2(1-z)} \right] \\ &= \frac{1}{4} \left( \frac{(1+z)^2(1+z^2) + 2(1+z)(1-z)^3 + (1+z^2)(1-z)^2}{(1+z)^2(1+z^2)(1-z)^3} \right) \\ &= \frac{4z^3 + 4z^2 - 4z + 4}{4(1+z)^2(1+z^2)(1-z)^3} \\ &= \frac{z^3 + z^2 - z + 1}{(1+z)^2(1+z^2)(1-z)^3} \\ &= 1 + 2z^2 + 2z^3 + 5z^4 + 4z^5 + 8z^6 + 8z^7 + 13z^8 + 12z^9 + 18z^{10} + \dots \end{aligned}$$

**Bestimmung der Invarianten vom Grad 2:** Betrachte  $*$ :  $\mathbb{C}_2[x_1, x_2, x_3] \rightarrow \mathbb{C}_2[x_1, x_2, x_3]^{\Gamma}$

mit Polynomen  $p(x_1, x_2, x_3) = ax_1^2 + bx_2^2 + cx_3^2 + dx_1x_2 + ex_1x_3 + fx_2x_3 + g$ ,

Basis ist  $(x_1^2, x_2^2, x_3^2, x_1x_2, x_1x_3, x_2x_3)$ ,

$$\text{setze } x_1^2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, x_2^2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, x_3^2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, x_1x_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, x_1x_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, x_2x_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Mit dem Reynolds Operator folgt:  $*(p) = \frac{1}{4}(A_1p + A_2p + A_3p + A_4p)$  für alle  $p$ .

Die Matrizen  $A_1, A_2, A_3, A_4$  entstehen durch die Aktion von  $\pi \in \Gamma$  auf den homogenen Polynomen vom Grad 2, genauer:  $A_i := (B_{i1}, B_{i2}, B_{i3}, B_{i4}, B_{i5}, B_{i6})$   $i = 1, \dots, 4$ , wobei  $B_{ij}$  die  $j$ -te Spalte der Matrix  $A_i$  ist, für  $j = 1, \dots, 6$ . Für die Spalten  $B_{ij}$  gelten:

$$B_{i1} = \pi_i \circ x_1^2, \quad B_{i2} = \pi_i \circ x_2^2, \quad B_{i3} = \pi_i \circ x_3^2, \quad B_{i4} = \pi_i \circ x_1x_2, \quad B_{i5} = \pi_i \circ x_1x_3, \quad B_{i6} = \pi_i \circ x_2x_3$$

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix},$$

$$A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, A_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$*(p) = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} p = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} p$$

$$\begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \\ p_4 \\ p_5 \\ p_6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \\ b_5 \\ b_6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} b_1 &= \frac{1}{2}(p_1 + p_2) \\ b_2 &= \frac{1}{2}(p_1 + p_2) \\ b_3 &= x_3 \\ b_4 &= 0 \\ b_5 &= 0 \\ b_6 &= 0 \end{aligned} \Rightarrow b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \\ b_5 \\ b_6 \end{pmatrix} = \alpha \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=x_1^2+x_2^2} + \beta \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=x_3^2}, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{C}$$

$x_1^2 + x_2^2$  und  $x_3^2$  sind Basis der Invarianten vom Grad 2.

Bestimmung der Invarianten vom Grad 3 und 4: analog, bzw. verwende Computeralgebrasystem (CAS MuPAD,...).

Die folgenden drei Invarianten  $\theta_1 := x_1^2 + x_2^2$ ,  $\theta_2 := x_3^2$ ,  $\theta_3 := x_1^4 + x_2^4$  sind algebraisch unabhängig, und der Nullvektor ist die einzige gemeinsame Nullstelle über  $\mathbb{C}$ . Denn mit  $\theta_1 = \theta_2 = \theta_3 = 0$  folgt  $\theta_1^2 - \theta_3 = (x_1^2 + x_2^2)^2 - (x_1^4 + x_2^4) = 2x_1^2x_2^2 = 0$ , also  $x_1 = 0$  (und dann  $x_2 = 0$  wegen  $\theta_3 = 0$ ) oder  $x_2 = 0$  (und dann  $x_1 = 0$  wegen  $\theta_3 = 0$ ), d.h. in jedem Fall  $x_1 = 0 = x_2$ , und  $x_3 = 0$  ohnehin.

Hieraus folgt mit dem Hilbertschen Nullstellensatz und dem Pseudo-Nakayama-Lemma, daß  $\mathbb{C}[x_1, x_2, x_3]$  modulendlich über  $\mathbb{C}[\theta_1, \theta_2, \theta_3]$  ist, also auch  $\mathbb{C}[x_1, x_2, x_3]^T$  modulendlich über  $\mathbb{C}[\theta_1, \theta_2, \theta_3]$ . Somit können die  $\theta_1, \theta_2, \theta_3$  als Primärinvarianten gewählt werden.

Zum Beweis des Hilbertschen Nullstellensatzes und dem Pseudo-Nakayama-Lemma siehe H. Derksen, G. Kemper: Computational Invariant Theory, Springer Verlag, New York 2002 Proposition 3.3.1, Seite 80.

Nach Proposition 5 fehlen uns vier Sekundärinvarianten  $\eta_1, \eta_2, \eta_3, \eta_4$ , deren Grade  $e_1, e_2, e_3, e_4$  bestimmt sind durch die Formel

$$\begin{aligned} z^{e_1} + z^{e_2} + z^{e_3} + z^{e_4} &= \Phi_\Gamma(z) \cdot (1 - z^{d_1})(1 - z^{d_2})(1 - z^{d_3}) \\ &= \frac{(z^3 + z^2 - z + 1)(1 - z^2)(1 - z^4)}{(1 + z)^2(1 + z^2)(1 - z)^3} \\ &= 1z^0 + 2z^3 + z^4 \end{aligned}$$

Die Grade können nun einfach abgelesen werden:  $e_1 = 0, e_2 = e_3 = 3, e_4 = 4$ . Nach Anwendung des Reynolds Operators

$$*: f \mapsto \frac{1}{4} [f(x_1, x_2, x_3) + f(-x_2, x_1, -x_3) + f(-x_1, -x_2, x_3) + f(x_2, -x_1, -x_3)]$$

auf alle Monome vom Grad 3 und 4 erhalten wir die gewünschten Sekundärinvarianten

$$\eta_1 := 1, \quad \eta_2 := x_1 x_2 x_3, \quad \eta_3 := x_1^2 x_3 - x_2^2 x_3, \quad \eta_4 := x_1^3 x_2 - x_1 x_2^3.$$

Mit Hilfe der Gröbner Basis Methode oder durch Selbstnachrechnen stellen wir fest, daß keine nicht-triviale polynomiale Beziehung der Form  $\sum_{i=1}^4 \eta_i p_i(\theta_1, \theta_2, \theta_3) = 0$  existiert. Somit hat der Invariantenring die Hironaka-Zerlegung

$$\begin{aligned} \mathbb{C}[x_1, x_2, x_3]^\Gamma &= \mathbb{C}[\theta_1, \theta_2, \theta_3] \oplus \eta_2 \mathbb{C}[\theta_1, \theta_2, \theta_3] \oplus \eta_3 \mathbb{C}[\theta_1, \theta_2, \theta_3] \oplus \eta_4 \mathbb{C}[\theta_1, \theta_2, \theta_3] \\ &= \bigoplus_{i=1}^4 \eta_i \mathbb{C}[\theta_1, \theta_2, \theta_3]. \end{aligned}$$

## **Literaturverzeichnis**

Bernd Sturmfels, Algorithms in Invariant Theory - Springer Verlag, Wien 1993

Prof. Dr. H.-G. Gräbe, Theorie der Invarianten endlicher Gruppen, Notizen zur Vorlesung, Wintersemester 2003/04, <http://www.informatik.uni-leipzig.de/~graebe>

Harm Derksen, Gregor Kemper, Computational Invariant Theory, Springer Verlag, New York etc. 2002