

Kapitel 2  
**Orthogonale Gruppen**

**A. Skalarprodukt**Wiederholung:Für  $\mathbb{R} \in C \in H$  gilt

- (i)  $x \in \mathbb{R} : \quad \bar{x} = x$   
(ii)  $\alpha = x + iy \in C : \quad \bar{\alpha} = x - iy$   
(iii)  $q = x + iy + jz + kw \in IH : \quad \bar{q} = x - iy - jz - kw$

Außerdem gilt:

- (i)  $\overline{\bar{\alpha}} = \alpha$   
(ii)  $\overline{(\alpha + \beta)} = \bar{\alpha} + \bar{\beta}$   
(iii)  $\overline{\alpha\beta} = \bar{\alpha}\bar{\beta}$

Definition: $k \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{H}\}$ Auf  $K^n$  wird das Skalarprodukt definiert als :

$$\langle x, y \rangle = x_1 \bar{y}_1 + x_2 \bar{y}_2 + \dots + x_n \bar{y}_n$$

Proposition 1: $k \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{H}\}$  und  $x, y, z \in k$ 

Für das Skalarprodukt gelten folgende Rechenregel:

- (i)  $\langle x, y + z \rangle = \langle x, y \rangle + \langle x, z \rangle$   
(ii)  $\langle x + y, z \rangle = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle$   
(iii)  $a \langle x, y \rangle = \langle ax, y \rangle$  ,  
 $\langle x, ya \rangle = \langle x, y \rangle \bar{a}$   
(iv)  $\overline{\langle x, y \rangle} = \langle y, x \rangle$   
(v)  $\langle x, x \rangle \geq 0$   
 $\langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = (0, \dots, 0)$   
(vi) Ist  $e_1, \dots, e_n$  Standardbasis des  $K^n$  mit  $e_i = (0, \dots, 1, \dots, 0)$  dann gilt :  

$$\langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{für } i = j \\ 0, & \text{für } i \neq j \end{cases}$$
  
(vii) wenn  $\langle x, y \rangle = 0$  für alle  $y$ , dann  $x = (0, \dots, 0)$ ;  
wenn  $\langle x, y \rangle = 0$  für alle  $x$ ; dann  $y = (0, \dots, 0)$ .

Definition :Die Länge  $|x|$  von  $x \in K^n$  wird definiert als :

$$|x| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

Wiederholung :

$A \in M_n(k)$ . Dann gilt :

- $\bar{A}$ , die konjugierte Matrix  $A$ , wobei alle  $a_{ij}$  durch  $\bar{a}_{ij}$  ersetzt werden
- ${}^t A$ , die transponierte Matrix  $A$  mit  $a_{ij}$  für alle  $a_{ji}$
- ${}^t \bar{A}$ , die konjugiert transponierte Matrix  $A$ .

Proposition 2 :

$\forall x, y \in K^n$  und  $A \in M_n(k)$  gilt :

$$\langle xA, y \rangle = \langle x, y {}^t \bar{A} \rangle$$

Beweis :

$$A = (a_{ij})$$

rechte Seite :

$$\begin{aligned} xA &= (x_1 a_{11} + \dots + x_n a_{n1}, \dots, x_1 a_{1n} + \dots + x_n a_{nm}) \\ \langle xA, y \rangle &= (x_1 a_{11} + \dots + x_n a_{n1}) \bar{y}_1 + \dots + (x_1 a_{1n} + \dots + x_n a_{nm}) \bar{y}_n \end{aligned}$$

linke Seite :

$$\begin{aligned} y {}^t \bar{A} &= (y_1 \bar{a}_{11} + \dots + y_n \bar{a}_{1n}, \dots, y_1 \bar{a}_{n1} + \dots + y_n \bar{a}_{nm}) \\ \langle x, y {}^t \bar{A} \rangle &= x_1 (y_1 \bar{a}_{11} + \dots + y_n \bar{a}_{1n}) + \dots + x_n (y_1 \bar{a}_{n1} + \dots + y_n \bar{a}_{nm}) \\ &= x_1 (\bar{y}_1 a_{11} + \dots + \bar{y}_n a_{n1}) + \dots + x_n (\bar{y}_1 a_{1n} + \dots + \bar{y}_n a_{nm}) \end{aligned}$$

Wie man nun leicht sehen kann, sind beide Seiten nach dem Ausmultiplizieren gleich und damit gilt die Gleichung.

## B. Orthogonale Gruppen

Definition :

$$k \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{H}\}$$

$$\sigma(n, k) = \{A \in M_n(k) \mid \langle xA, yA \rangle = \langle x, y \rangle \quad \forall x, y \in k^n\}$$

Proposition 3 :

$\sigma(n, k)$  ist eine Gruppe.

Beweis :

$$A, B \in \sigma(n, k)$$

(i) z.z :  $AB \in \sigma(n, k)$

$$\text{Bew : } \langle xAB, yAB \rangle = \langle xA, yA \rangle = \langle x, y \rangle$$

(ii) z.z.: Einheitsmatrix  $E_n \in \sigma(n, k)$

$$\langle xE_n, yE_n \rangle = \langle x, y \rangle$$

Alos  $E_n \in \sigma(n, k)$ .

(iii) z.z :  $A^{-1} \in \sigma(n, k)$

Bew :  $A \in \sigma(n, k)$

$e_i A$  ist die  $i$ -te Zeilen von  $A$ ,

somit ist  $\langle e_i A, e_j A \rangle$  der  $ij$ -te Eintrag in dem Produkt  $A^t \bar{A}$ .

$$\langle e_i A, e_j A \rangle = \langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{für } i = j \\ 0, & \text{für } i \neq j \end{cases}$$

Und es gilt :  $A^t \bar{A} = E_n$ .

Es gilt auch  ${}^t \bar{A} A = E_n$  :

$${}^t (\bar{A} A) = {}^t ({}^t A \bar{A}) = A^t \bar{A} = E_n$$

damit ergibt sich :

$${}^t \bar{A} = A^{-1}.$$

Das heißt also :

$$\langle xA^{-1}, yA^{-1} \rangle = \langle xA^{-1}A, yA^{-1}A \rangle = \langle x, y \rangle$$

D.h :  $A^{-1} \in \sigma(n, k)$ .

### Definition :

Wenn  $k = \mathbb{R}$ , schreibt man  $\sigma(n)$  für  $\sigma(n, k)$  und nennt es die orthogonale Gruppe

Ist  $k = \mathbb{C}$ , so schreibt man  $U(n)$  und nennt es die unitäre Gruppe.

Wenn  $k = \mathbb{H}$  ist, so schreibt man  $Sp(n)$  und nennt es die symplektische Gruppe .

### Proposition 4 :

Für  $A \in M_n(k)$  sind folgende Bedingungen gleichwertig :

(i)  $A \in \sigma(n, k)$

(ii)  $\langle e_i A, e_j A \rangle = \delta_{ij}$

(iii) orthonormalbasen werden auf orthonormalbasen abgebildet

(iv) die Spalten von  $A$  sind orthonormalbasen

(v) die Zeilen von  $A$  sind orthonormalbasen

(vi)  ${}^t \bar{A} = A^{-1}$

Beweis : folgt aus den Definitionen oder teilweise auch schon gezeigt.

Proposition 5 :

$$A \in M_n(\mathbb{R})$$

$$A \in \sigma(n) \Leftrightarrow A \text{ erhält die Länge}$$

Beweis :

$$A \text{ erhält die Länge} \Leftrightarrow \langle xA, xA \rangle = \langle x, x \rangle \text{ für alle } x \in \mathbb{R}^n$$

" $\Rightarrow$ " folgt aus der Definition

$$" \Leftarrow " \langle (x+y)A, (x+y)A \rangle = \langle x+y, x+y \rangle$$

$$= \langle x, x \rangle + \langle x, y \rangle + \langle y, x \rangle + \langle y, y \rangle$$

$$= \langle xA, xA \rangle + \langle xA, yA \rangle + \langle yA, xA \rangle + \langle yA, yA \rangle$$

Für  $\langle xA, xA \rangle$  und  $\langle yA, yA \rangle$  ist laut Vor. klar. Also noch zu betrachten :

$$\langle x, y \rangle + \langle y, x \rangle = \langle xA, yA \rangle + \langle yA, xA \rangle$$

Da das Skalarprodukt auf  $\mathbb{R}$  symmetrisch, gilt

$$\langle xA, yA \rangle = \langle x, y \rangle \text{ und damit } A \in \sigma(n)$$

Proposition 5a :

Proposition 5 gilt auch für  $\mathbb{C}$  und  $\text{IH}$ .

Beweis:

$$A \in M_n(\mathbb{C})$$

$$\text{z.z. : } A \in U(n) \Leftrightarrow \langle xA, xA \rangle = \langle x, x \rangle$$

Bew: " $\Rightarrow$ " folgt aus der Definition

$$" \Leftarrow " \text{ z.z. } \langle xA, yA \rangle = \langle x, y \rangle$$

$$\text{d.h. also : } \langle e_iA, e_jA \rangle = \langle e_i, e_j \rangle$$

$$\langle (e_i + e_j)A, (e_i + e_j)A \rangle = \langle (e_i + e_j), (e_i + e_j) \rangle$$

$$= \langle e_i, e_i \rangle + \langle e_i, e_j \rangle + \langle e_j, e_i \rangle + \langle e_j, e_j \rangle$$

$$= \langle e_iA, e_iA \rangle + \langle e_iA, e_jA \rangle + \langle e_jA, e_iA \rangle + \langle e_jA, e_jA \rangle$$

d.h. also :

$$\langle e_iA, e_jA \rangle + \langle e_jA, e_iA \rangle = 0$$

$$\langle e_iA, e_jA \rangle = -\langle e_jA, e_iA \rangle$$

Setzt  $x = x_i e_i + x_j e_j$  mit  $x_i, x_j \in \mathbb{C}$

$$\langle (x_i e_i + x_j e_j)A, (x_i e_i + x_j e_j)A \rangle = \langle (x_i e_i + x_j e_j), (x_i e_i + x_j e_j) \rangle$$

$$\Rightarrow x_i \bar{x}_i \langle e_iA, e_iA \rangle + \bar{x}_j x_j \langle e_jA, e_jA \rangle = 0$$

$$= \langle e_iA, e_jA \rangle (x_i \bar{x}_i - \bar{x}_j x_j) = 0$$

damit  $\langle e_iA, e_jA \rangle = 0 = \langle e_i, e_j \rangle$  für alle  $i \neq j$  gilt.

Betrachtet man  $\sigma(n)$ ,  $U(n)$ ,  $Sp(n)$  für  $n = 1$ .

$\sigma(1)$  ist die Menge aller reellen Zahlen der Länge 1, wobei  $\sigma(1) = \{1, -1\}$ .

$U(1)$  ist die Menge aller komplexen Zahlen der Länge 1. Man nennt  $U(1)$  dann Kreisgruppe  $S^1$ .

$Sp(1)$  ist die Menge aller Quaternionen der Länge 1. Man definiert:

$$S^4 = \{x \in \mathbb{R} \mid |x| = 1\}$$

Damit gilt:

$$\sigma(1) = S^0, \quad U(1) = S^1, \quad Sp(1) = S^3.$$

Proposition 6:

$k \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$  und  $A \in \sigma(n, k)$ , dann gilt:

$$(\det A) \overline{(\det A)} = 1$$

Beweis:

$$A^t \bar{A} = E_n \Rightarrow (\det A) (\det \bar{A}) = 1$$

Mit  $\det \bar{A} = \det A = \overline{\det A}$  gilt dann

$$(\det A) \overline{(\det A)} = 1$$

Definition:

Wenn  $A \in \sigma(n)$ , dann ist  $\det A \in \{1, -1\}$  und man definiert, die spezial orthogonale Gruppe:

$$SO(n) = \{A \in \sigma(n) \mid \det A = 1\}$$

Analog wird die spezial unitäre Gruppe definiert:

$$SU(n) = \{A \in U(n) \mid \det A = 1\}$$

Beispiel:

Ein Beispiel für eine Matrix aus  $\sigma(2)$ , aber nicht  $SO(2)$  ist  $\sigma(n) - SO(2) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ . Dieses

bildet  $e_1 = (0, 1)$  auf  $e_1$  und  $e_2 = (0, 1)$  auf  $e_2$  ab. Es handelt sich um die Spiegelung an der ersten Achse mit der Determinanten -1.

### C. Isomorphismus Problem

Proposition 7:

Die Abbildung  $\phi: M_1(\mathbb{H}) \rightarrow M_2(\mathbb{C})$  induziert einen Isomorphismus

$$\phi: Sp(1) \rightarrow SU(2).$$

Beweis:

In Kapitel 1 wurde gezeigt, dass  $\phi$  ein injektiver Homomorphismus von  $GL(n; \mathbb{H})$  nach  $GL(2n, \mathbb{C})$  ist, die Einschränkung von  $\phi$  auf  $Sp(1)$  ist somit auch ein injektiver Homomorphismus. Zu zeigen ist also:

(i)  $A \in Sp(1) \Rightarrow \phi(A) \in SU(2)$  und

(ii) jedes  $B \in SU(2)$  ist  $\phi(A)$  mit  $A \in Sp(1)$ .

(i)  $A \in Sp(1)$  heißt :

$$A = a + ib + jc + kd \text{ und } \phi(A) = \begin{pmatrix} a + ib & -c - id \\ c - id & a - ib \end{pmatrix} \text{ mit } a^2 + b^2 + c^2 + d^2 = 1$$

D.h. also:

$$\phi(A) \cdot \overline{\phi(A)} = \begin{pmatrix} a + ib & -c + ib \\ c - id & a - ib \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a - ib & c - id \\ -c + ib & a - ib \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Noch zu zeigen  $\det A = 1$ :

$$(a + ib)(a - ib) - (-c + ib)(c - id) = 1 \text{ gilt für } a^2 + b^2 + c^2 + d^2 = 1 \text{ und damit } \det A = 1.$$

Also  $\phi(A) \in SU(2)$ .

$$(ii) B = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \in SU(2)$$

Mit  $\det B = 1$  und der Tatsache, dass die Zeilen Orthogonale Einheitsvektoren sind, kriegen wir:

$$\delta = \bar{\alpha} \quad \text{und} \quad \gamma = -\bar{\beta}.$$

Wenn  $\alpha = a + ib$  und  $\beta = -c - id$ , ergibt sich mit  $A = a + ib + jc + kd$

$$\phi(A) = \begin{pmatrix} a + ib & -c - id \\ c - id & a - ib \end{pmatrix} = B \text{ (wobei } a^2 + b^2 + c^2 + d^2 = 1)$$

### D. Spiegelung im $\mathbb{R}^n$

#### Definition:

Das orthogonale Komplement zu einem Einheitsvektor  $u$  des  $\mathbb{R}^n$  ist definiert als:

$$u^\perp = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \langle x, u \rangle = 0\}.$$

Die Projektion eines Vektors  $v$  an  $u^\perp$  ist  $v - ru$ , wobei

$r \in \mathbb{R}$  so gewählt wird, dass  $v - ru$  in  $u^\perp$  liegt.

D.h es muß gelten  $0 = \langle v - ru, u \rangle = \langle v, u \rangle - r \langle u, u \rangle$

mit ergibt sich für  $r$ :

$$r = \frac{\langle v, u \rangle}{\|u\|^2}$$

Die Spiegelung eines Vektors  $v$  an  $u^\perp$  ist dann :

$$\phi(v) = v - 2ru = v - 2 \frac{\langle v, u \rangle}{\|u\|^2} u.$$

Sei  $u_1, \dots, u_n$  mit  $u_1 = u$  eine orthonormale Basis.

Die Spiegelung  $\phi$  sei durch die Matrix  $\begin{pmatrix} -1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}$  gegeben.

A sei eine lineare Abbildung des  $\mathbb{R}^n$  wobei  $e_1, \dots, e_n$  auf  $u_1, \dots, u_n$  abgebildet wird. Die Spiegelung der Standardbasis  $e_1, \dots, e_n$  bezüglich der Basis  $u_1, \dots, u_n$  ist dann gegeben durch:

$$A \begin{pmatrix} -1 & & 0 \\ 1 & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix} A^{-1} = A \begin{pmatrix} -1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix} {}^t A$$

Sei im  $\mathbb{R}^2$  der Vektor  $u = (\cos \alpha, \sin \alpha)$ .

Dann ist  $(-\sin \alpha, \cos \alpha)$  ein Vektor in  $u^\perp$ . Die Matrix A bildet  $e_1$  auf u und  $e_2$  auf  $(-\sin \alpha, \cos \alpha)$  ab.

D.h. also:

$$(1,0) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = (\cos \alpha, \sin \alpha)$$

$$(0,1) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = (-\sin \alpha, \cos \alpha)$$

Somit ergibt sich für die Matrix A:

$$A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$

Durch Einsetzen in die Allgemeine Form erhält man:

$$\phi = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$

$$\phi = \begin{pmatrix} -\cos 2\alpha & \sin 2\alpha \\ \sin 2\alpha & \cos 2\alpha \end{pmatrix}$$

Die Matrix A ist also die Rotation im  $\mathbb{R}^2$  um den Winkel  $2\alpha$ .